



アブソデックス

# NX4 Series

- モータサイズ 176W~908W
- 対応ドライバ NXDシリーズ



## 形番表示方法

**NX4** - **17381** **L** **04** **G N N**

Ⓐ

Ⓑ

Ⓒ

Ⓒ定格回転数※	アクチュエータサイズ	アクチュエータサイズ				
		17181	17381	27331	27521	27911
04 4rps		●	●			
02 2rps				●		
01 1rps					●	●

Ⓑ取付ベース	
F	有り
L	無し

Ⓐアクチュエータサイズ	
17181	外形：170mm 定格出力：176W
17381	外形：170mm 定格出力：377W
27331	外形：270mm 定格出力：332W
27521	外形：270mm 定格出力：524W
27911	外形：272mm 定格出力：908W

※ 定格回転数(単位:rps)は小数点以下切り捨てて表記しております。  
詳細については次ページの仕様欄をご確認願います。

### 形番表示例

**NX4-17381L04GNN**

Ⓐアクチュエータサイズ：17381

Ⓑ取付ベース：無し

Ⓒ定格回転数：4rps(240rpm)

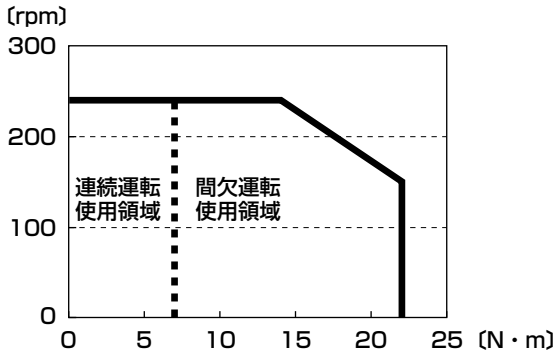
## アクチュエータ仕様

形番 NX4-		17181F04GNN	17381F04GNN	27331F02GNN	27521F01GNN	27911F01GNN	
項目		17181L04GNN	17381L04GNN	27331L02GNN	27521L01GNN	27911L01GNN	
フランジタイプ		F:取付ベース有り L:取付ベース無し					
使用電源	V	AC200					
外径	mm	170		270		272	
高さ	mm	95	115	120	145	200	
定格トルク (連続出力トルク)	N・m	7	15	25	50	100	
最大トルク (最大出力トルク)	N・m	22	45	75	150	300	
定格回転数(定格回転速度)	rps	4(240rpm)		2.1(127rpm)	1.6(100rpm)	1.4(87rpm)	
最高回転速度	rps	4(240rpm)		2.3(140rpm)	1.6(100rpm)		
定格出力	W	176	377	332	524	908	
定格電流	A	1.3	1.9	1.7	2.6	3.7	
エンコーダタイプ		アブソリュート					
検出パルス (分解能)	ppr P/rev	540,672					
検出分解能	arcsec/秒	2,397					
許容モーメント荷重	N・m	60	80	200	300	400	
許容アキシャル荷重	kN	3.7(3700N)		20(20000N)			
許容負荷慣性モーメント	kg・m <sup>2</sup>	3.00	5.00	25.00	75.00	180.00	
テーブル面 回転精度 ※	ラジアル振れ μm	30					
	(出力軸振れ) mm	0.03					
	アキシャル振れ μm	50					
	(出力軸面振れ) mm	0.05					
絶対位置決め精度 (割出し精度)	arcsec 秒	±30					
繰返し位置決め精度 (繰返し精度)	arcsec 秒	±5					
ロータ慣性モーメント (出力軸慣性モーメント)	kg・m <sup>2</sup>	0.0206	0.0268	0.1490	0.2120	0.3260	
磁極検出方式		絶対位置検出					
組合せドライバ	NXD-H□	2401A-A-00□			2801A-A-00□		
出力軸摩擦トルク	N・m	3.5		10.0			
使用周囲温度		0~40℃					
使用周囲湿度		25~85%RH結露無きこと					
保存周囲温度		-20~80℃					
保存周囲湿度		20~90%RH結露無きこと					
雰囲気		腐食性ガス、切削油、金属粉、油等の有害な雰囲気中でないこと 直射日光の当たらない屋内であること					
絶縁階級		F種					
絶縁耐圧		AC1500V 1分間					
絶縁抵抗		10MΩ以上 DC500V					
保護等級		IP20					
質量	フランジ無し	kg	12.3	15.0	36.0	44.0	66.0
	フランジ有り	kg	14.6	17.3	41.0	49.0	74.0

※ テーブル面回転精度はラジアル振れ、アキシャル振れとも無負荷時の数値になります。

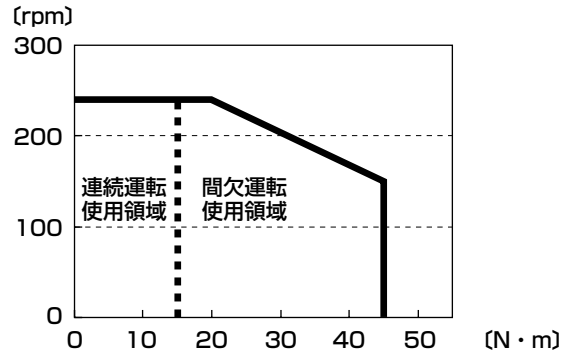
## 速度・最大トルク特性

### ●NX4-17181



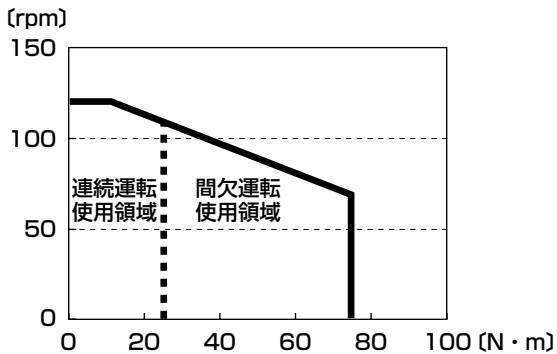
※グラフは三相AC200V時の特性です。

### ●NX4-17381



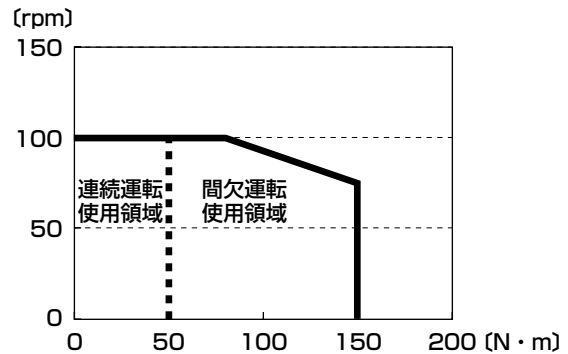
※グラフは三相AC200V時の特性です。

### ●NX4-27331



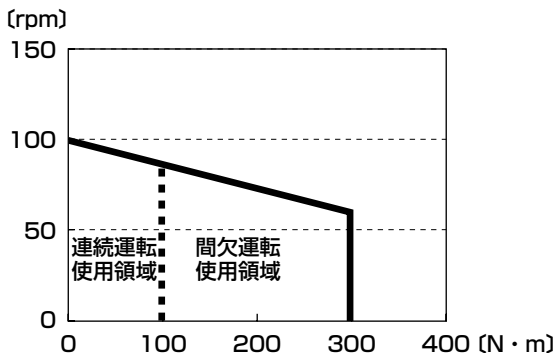
※グラフは三相AC200V時の特性です。

### ●NX4-27521



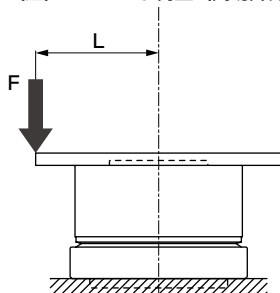
※グラフは三相AC200V時の特性です。

### ●NX4-27911



※グラフは三相AC200V時の特性です。

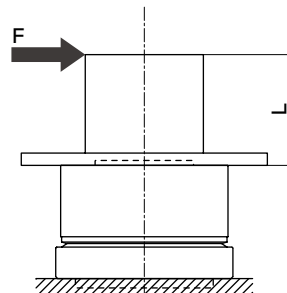
(注) モーメント荷重 (簡易計算式)



(図a)

$$M(\text{N}\cdot\text{m}) = F(\text{N}) \times L(\text{m})$$

M : モーメント荷重  
F : 荷重  
L : 出力軸中心からの距離



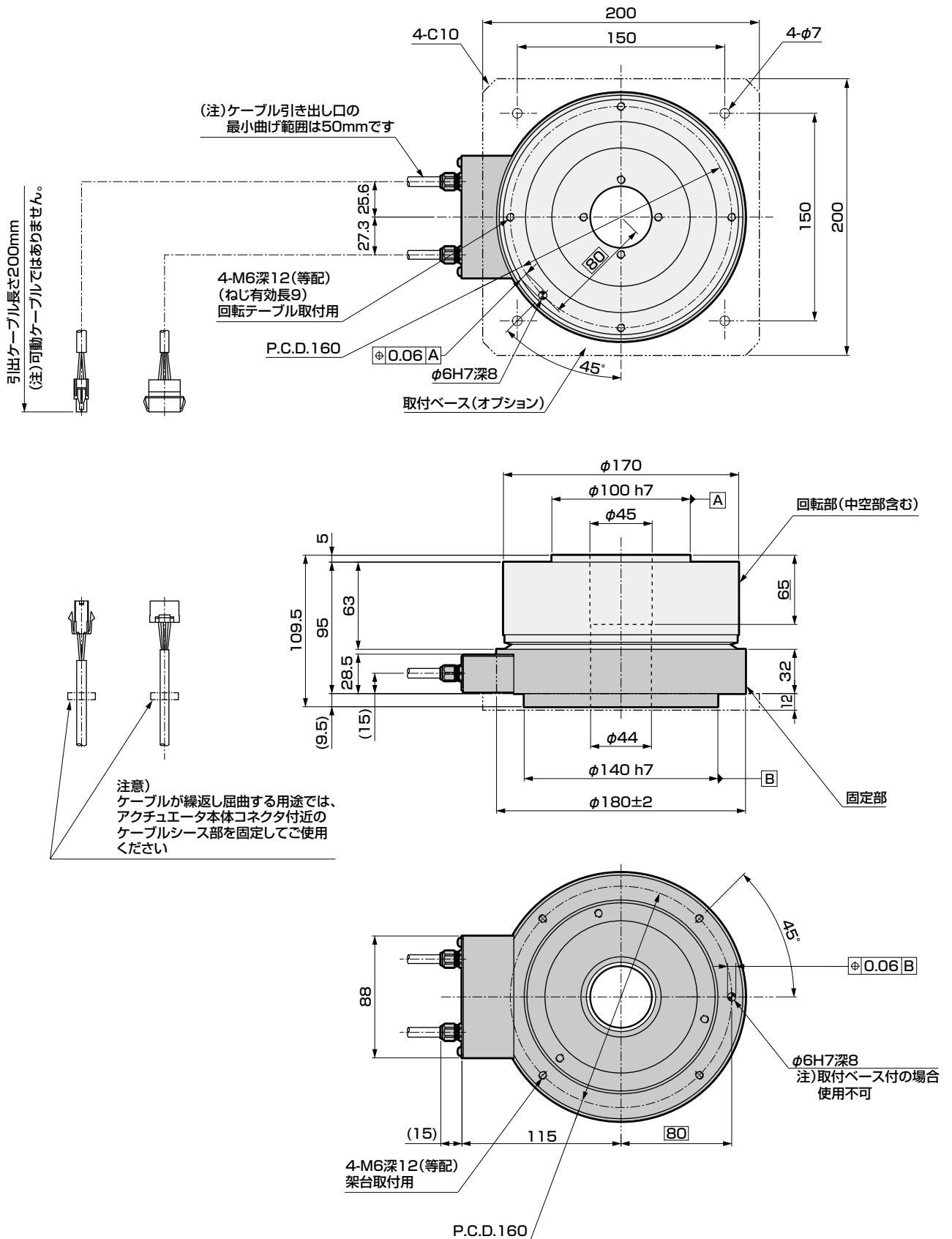
(図b)

$$M(\text{N}\cdot\text{m}) = F(\text{N}) \times (L + 0.02)(\text{m})$$

M : モーメント荷重  
F : 荷重  
L : 出力軸フランジ面からの距離

外形寸法図

● NX4-17181



アクチュエータ  
NX4

ドライブ  
NXD

使用上の注意事項

関連商品

注1)アクチュエータ原点位置は、外形寸法図と異なる場合があります。  
原点オフセット機能により、任意の原点位置を設定することができます。

## 外形寸法図

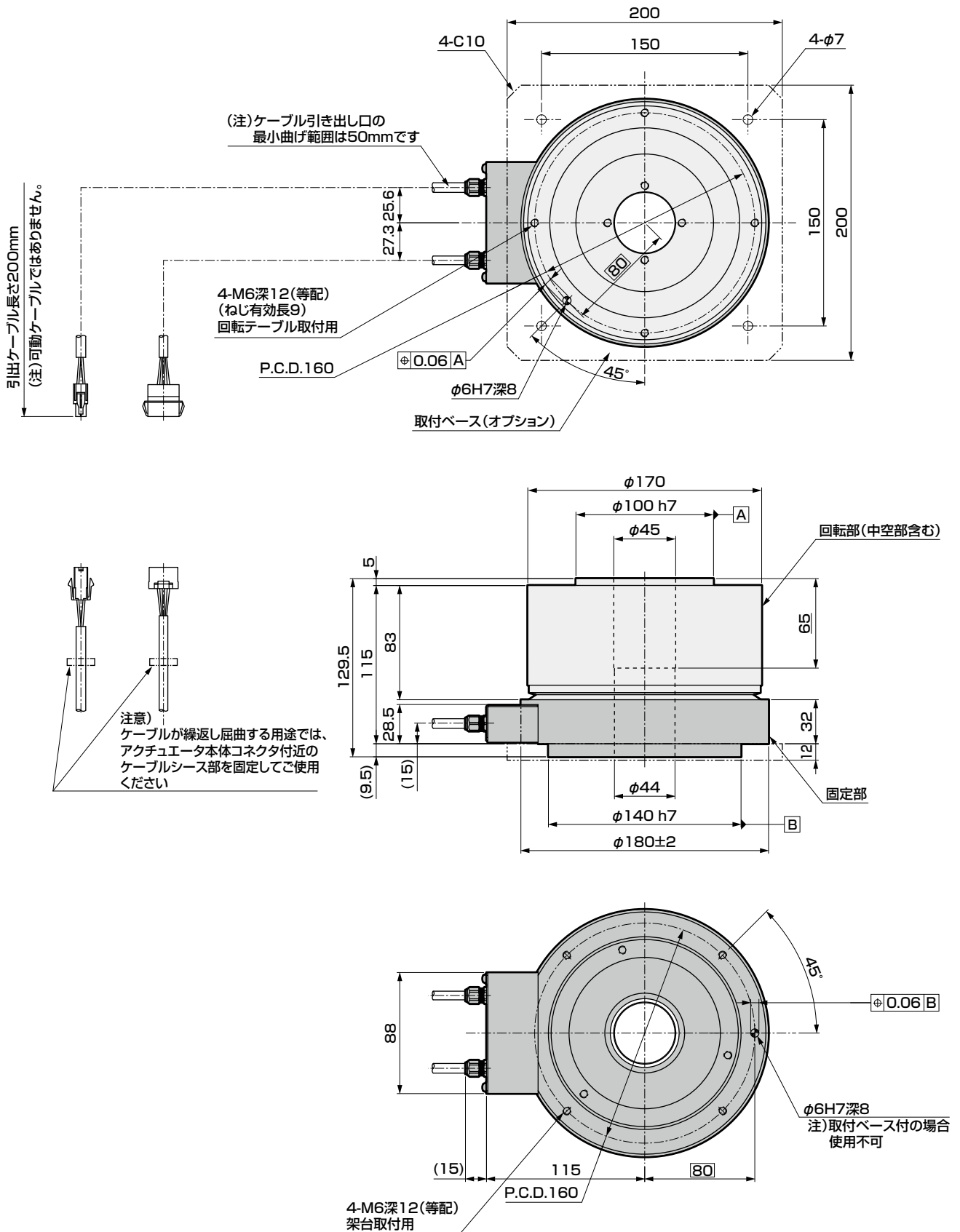
● NX4-17381

アブソリュート  
NX4

ドライバ  
NXD

使用上の注意事項

関連商品

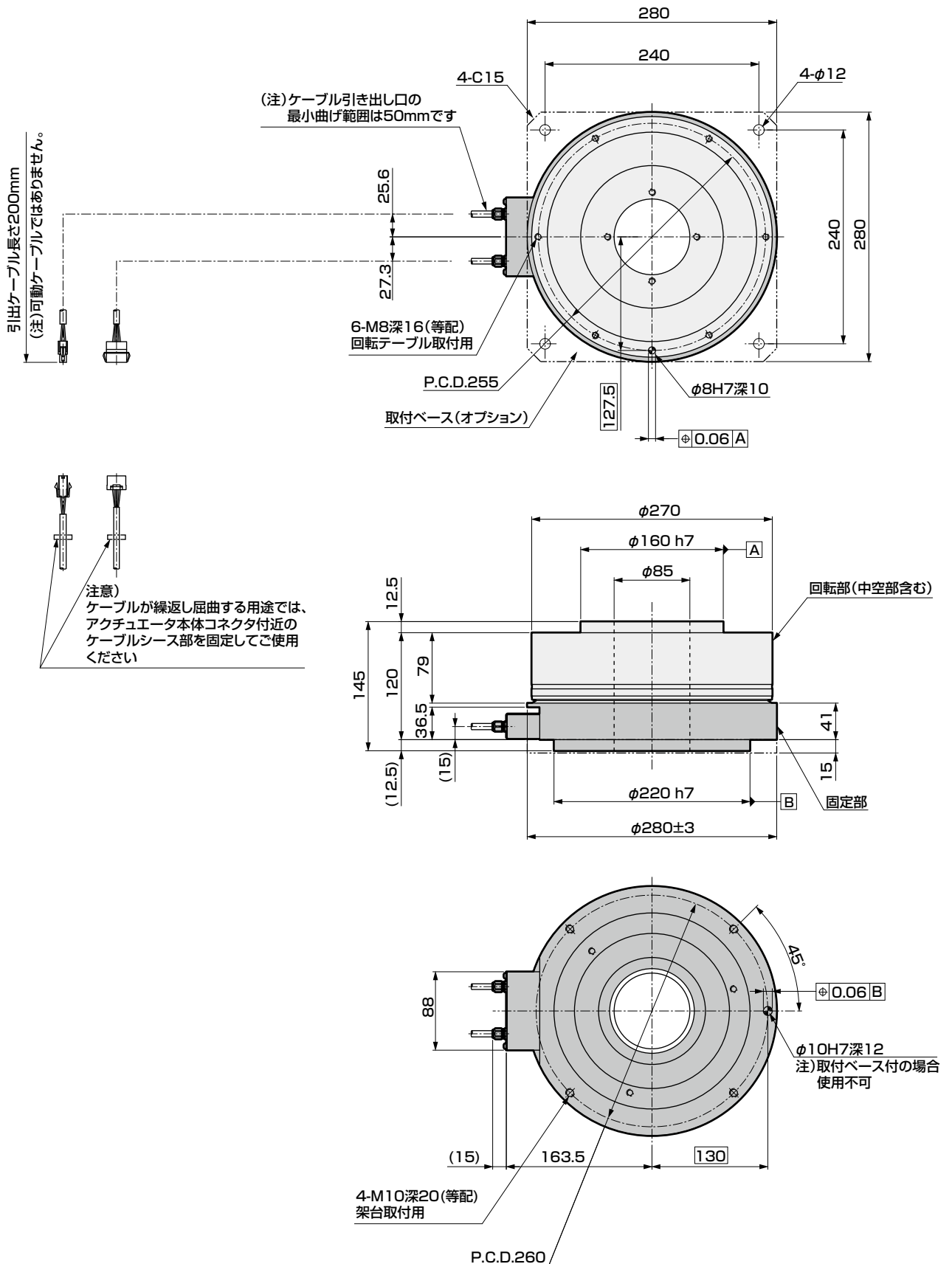


注意)  
ケーブルが繰返し屈曲する用途では、  
アクチュエータ本体コネクタ付近の  
ケーブルシース部を固定してご使用  
ください

注1)アクチュエータ原点位置は、外形寸法図と異なる場合があります。  
原点オフセット機能により、任意の原点位置を設定することができます。

外形寸法図

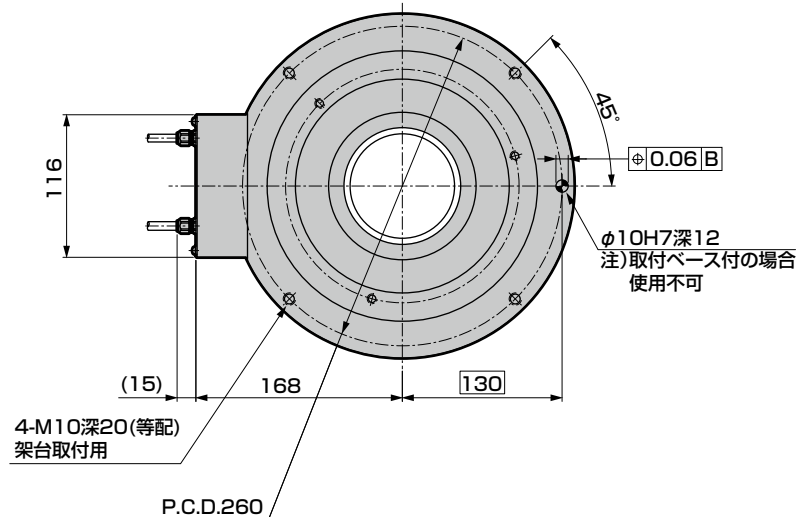
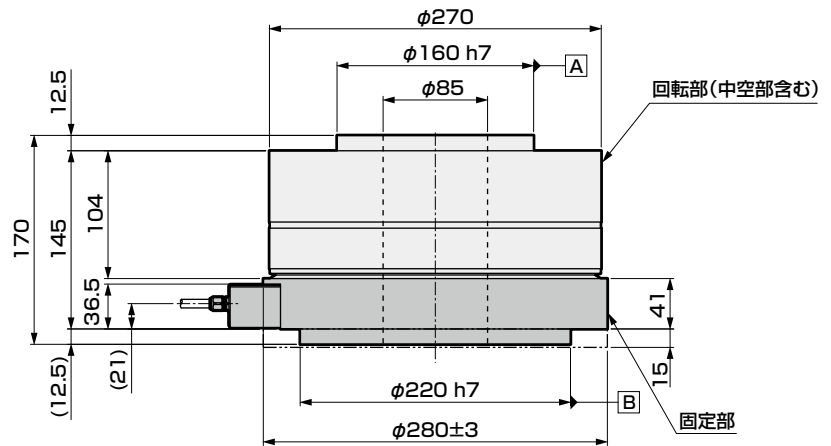
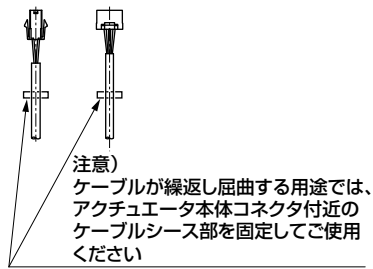
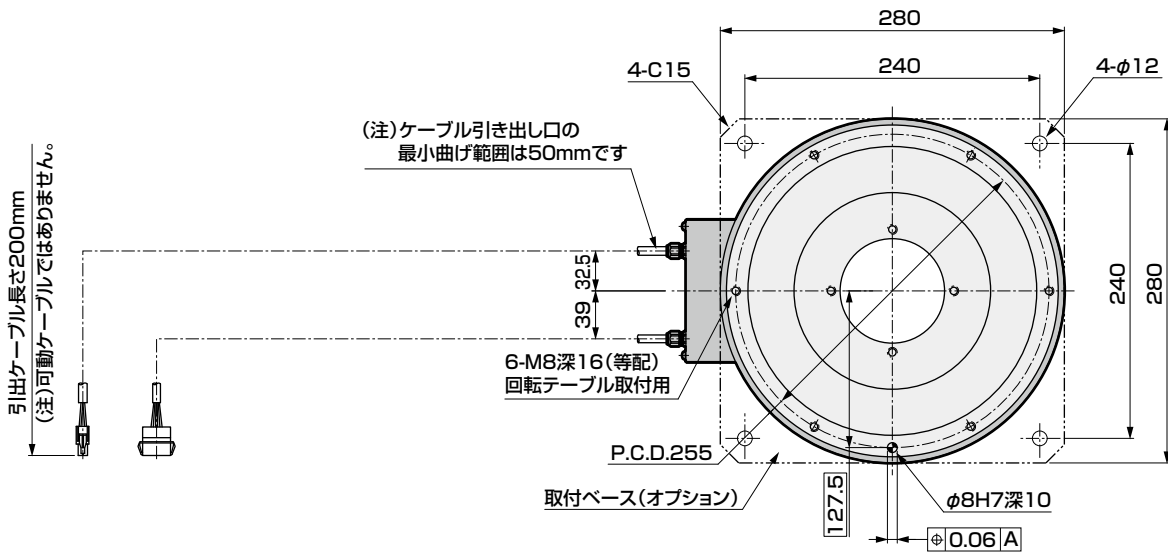
● NX4-27331



注1)アクチュエータ原点位置は、外形寸法図と異なる場合があります。  
原点オフセット機能により、任意の原点位置を設定することができます。

## 外形寸法図

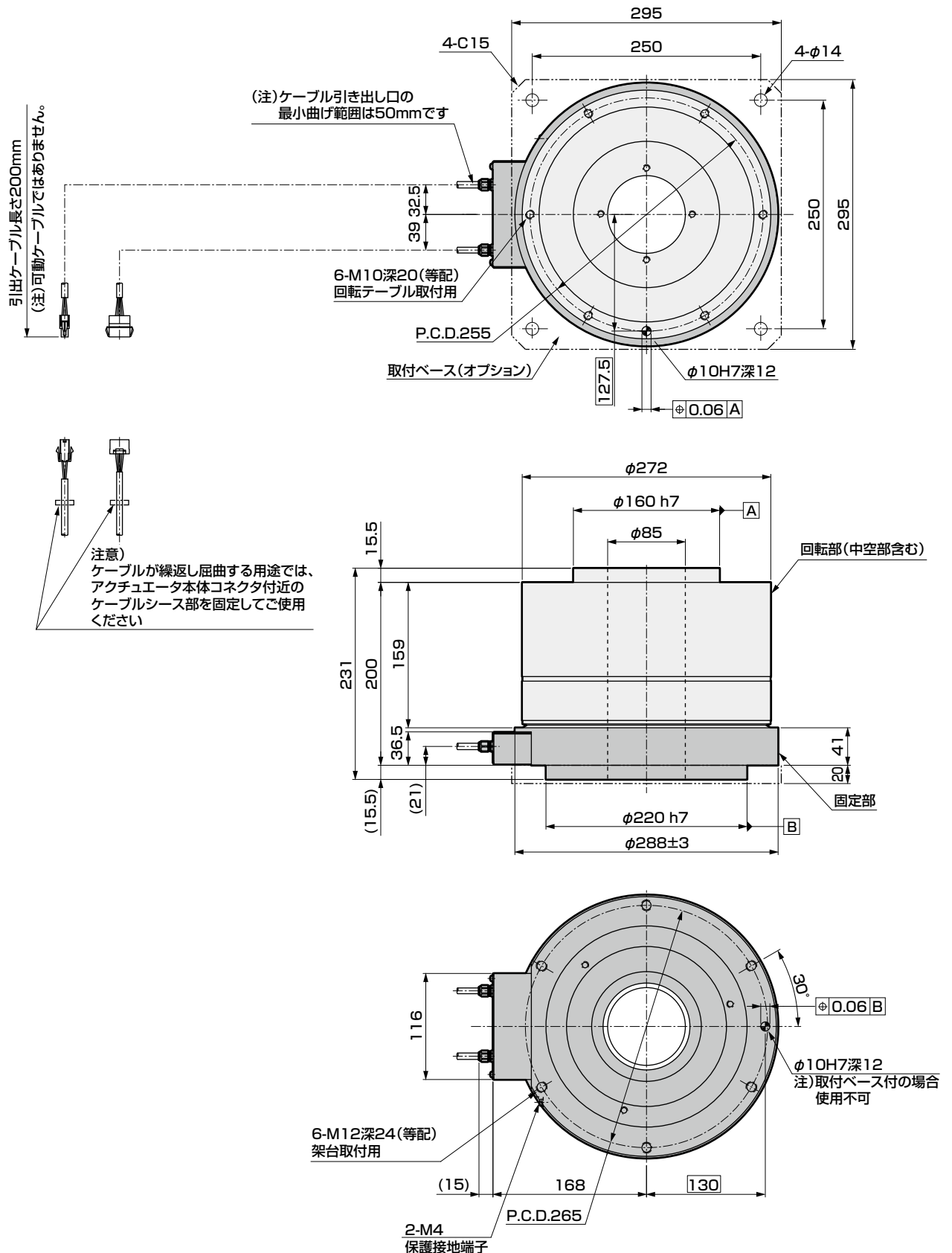
● NX4-27521



注1)アクチュエータ原点位置は、外形寸法図と異なる場合があります。  
原点オフセット機能により、任意の原点位置を設定することができます。

外形寸法図

● NX4-27911



注1)アクチュエータ原点位置は、外形寸法図と異なる場合があります。  
原点オフセット機能により、任意の原点位置を設定することができます。

アクチュエータ  
NX4

ドライバ  
NXD

使用上の注意事項

関連商品